

Алгоритмы и структуры данных

Кратчайшие пути

CS Center, Новосибирск

Кратчайшие пути

- Длины рёбер $l: E \rightarrow \mathbb{R}$
 - $\text{dist}(s, t) \in \mathbb{R} \cup \{+\infty, -\infty\}$
- Стоит избегать циклов отрицательного веса
- Часть кратчайшего пути – кратчайший путь
 - Иначе можно заменить на другой, более короткий путь
- Single-source shortest path
 - $d: V \rightarrow \mathbb{R}, d[v] \geq \text{dist}(s, v)$
 - Релаксация **relax**(x, y):
 - $d[y] \leftarrow \min(d[y], d[x] + l(x, y))$
 - Начальные значения **initialize**:
 - $d[s] \leftarrow 0, d[v \neq s] \leftarrow +\infty$

Алгоритм Форда-Беллмана

- Релаксируем $|V|$ раз

```
initialize
```

```
for  $i \in [0 : |V|)$ 
```

```
    for  $e \in E$ 
```

```
        relax( $e$ )
```

- Сложность: $O(|V| |E|)$
- Детектирует отрицательные циклы
- $d_0 \rightarrow d_1 \rightarrow d_2 \dots d_{|V|}$
- $d_k[v] \leq \min\{ l(\text{path}) \mid \text{path}: s \rightarrow v, |\text{path}| \leq k \}$

All pairs shortest path: алгоритм Флойда

- $d[i][j] \geq \text{dist}(i, j)$
 - initialize
 - $d[i][j] \leftarrow 0, i=j$
 - $d[i][j] \leftarrow l(i, j), (i, j) \in E$
 - $d[i][j] \leftarrow +\infty$
 - relax(i, k, j)
 - $d[i][j] \leftarrow \min(d[i][j], d[i][k] + d[k][j])$
- ```
for k ∈ V
 for i ∈ V
 for j ∈ V
 relax(i, k, j)
```
- Сложность:  $O(|V|^3)$
  - На итерации  $k$ :
    - $d[i][j] \leq \min\{l(\text{path}) \mid \text{path}:i \rightarrow j, (p \in \text{path}) \leq k\}$
  - База индукции:  $k=0$
  - Индукционный переход:
    - $\text{path}:i \rightarrow j, k \in \text{path}$ 
      - $l(\text{path}) = l(\text{path}_1:i \rightarrow k) + l(\text{path}_2:k \rightarrow j)$ 
        - $p \in \text{path}_1 < k$
        - $p \in \text{path}_2 < k$

# Алгоритм Дейкстры

- Нет рёбер отрицательной длины
- $d[v]$ ;  $c[v] \in \{W, G, B\}$
- $c[v]=B \Rightarrow d[v] = \text{dist}(s, v)$

initialize

$c[s] \leftarrow G$

for  $i \in [0 : |V|)$

$v = \text{argmin}\{d[v] \mid c[v]=G\}$

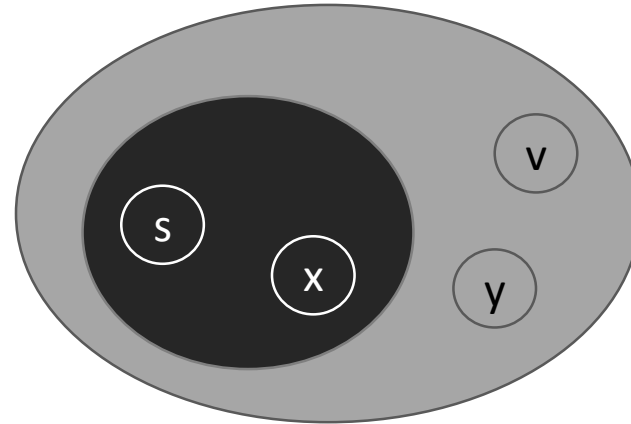
$c[v] \leftarrow B$

for  $(v, u) \in E$

$\text{relax}(v, u)$

    if  $c[u]=W$

$c[u] \leftarrow G$



$v = \text{argmin}\{d[v] \mid c[v]=G\}$

- Пусть  $d[v] > \text{dist}(s, v)$ 
  - тогда есть путь  $p = (s, \dots, x, y, \dots, v)$ ,  $l(p) < d[v]$ 
    - $c[x]=B, c[y]=G$
  - $d[v] \leq d[y]$
  - $d[y] \leq d[x] + l(x, y)$ 
    - $l(p) < d[v] \leq d[x] + l(x, y)$ 
      - противоречие с отсутствием отрицательных рёбер

# Алгоритм Дейкстры

- Сложность:
  - без специальных структур данных:  $O(|V|^2)$
- Куча для нахождения минимума:
  - Размер кучи  $|V|$
  - Извлечение ключа  $|V|$  раз
  - Добавление или уменьшение ключа  $|E|$  раз
- бинарная куча:  $O(|E| \log |V|)$
- k-ичная куча:
  - $O(|E| \log_k |V| + |V| k \log_k |V|)$
  - $k = |E| / |V|$ 
    - Сложность в  $\log(|E| / |V|)$  раз меньше, чем для бинарной кучи
- куча Фиббоначи:  $O(|E| + |V| \log |V|)$

# Алгоритм Дейкстры

- Длина пути не обязательно сумма
- Свойства путей, достаточные для работы алгоритма:
  - длина монотонно неубывает вдоль пути
    - $p_1: x \rightarrow y$
    - $p_2: y \rightarrow z$
    - $l(p_1 p_2) \geq l(p_1)$
  - оптимальность для подзадач
    - $p_1: x \rightarrow y$
    - $p_2: x \rightarrow y$
    - $p_3: y \rightarrow z$
    - $l(p_1) \leq l(p_2) \Rightarrow l(p_1 p_3) \leq l(p_2 p_3)$